

# Atlantis'ten Mir'e İkinci Kez Merhaba Bir Buluşmanın Güncesi

Kasım ayında, uzay teknolojisinin liderleri ABD ve Rusya, Uzay Mekiği Atlantis'in Mir Uzay İstasyonu'na kenetlenmesiyle birlikte bir kez daha uzaya buluştu. 12 Kasım'da, Florida yerel saatle 6:31'de fırlatılan Atlantis, 15 Kasım'da saat 12:27'de buluşmayı gerçekleştirdi. Uzay mekiğinin bu 15. uçuşu, 19 Kasım'da sona erdi. Buluşma, gelecekte yaşama geçmesi planlanan Uluslararası Uzay İstasyonu projesinin çokuluşlu yapısına öneklik edecek bir müttebatı biraraya getirdi. Avrupa Uzay Ajansı, Kanada, Rusya ve ABD'den astronotlar ilk kez uzaya aynı çan altında bulunmuş oldu.

Atlantis'in görevlerinden biri, gelecek buluşmalarda da kullanılması amaçlanan Rus yapımı Kenetlenme Modülü'nü uzaya taşımaktı. Hem dişi hem erkek kenetlenme özelliğine sahip birim, mekiğin Mir'e doğru yol alırken, bir robot kol yardımıyla yük güvertesinden çıkartılıp Atlantis'in Araç Kenetlenme Sistemi'ne (ODS) takıldı. Atlantis'in Mir'e kenetlenmesi sırasında Kristal Modül'e kenetlenen bölüm, Kenetlenme Modülü'nün üst parçası oldu. İki günlük beraberlikten sonra Dünya'ya dönmek üzere Mir'den ayrılan Atlantis, birimi, Kristal Modül'e takılı biraktı. Bu parça sayesinde gelecekteki kenetlenmelerde Mir'in güneş paneli, yanamakta olan mekiğin içi bir sorun oluşturmayacak.

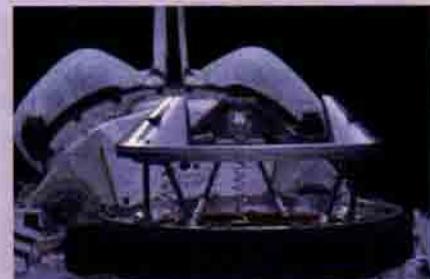
Atlantis aynı zamanda Mir'e su ve ihtiyaç malzemelerinin yanında, uzay istasyonunun yenileştirilmesinde kullanılacak olan, biri Rus yapımı diğeri ortak yapım iki yeni güneş panelini ulardı. Dönüşte de Dünya'ya deney örnekleri, onarım ve çözümlerleri yapılacak araç gereçler ile uzay istasyonundan elde edilmiş fırımlar getirdi.

Atlantis'in 7 günlük yolculuğu 12 Kasım'da fırlatılışıyla başladı. Uzay mekiğinin Mir'e yaklaşım doğrultusu, uzay istasyonunun tam altından olacak şekilde düşünülmüştü. Atlantis'in, yörüngedeki uzay istasyonunun bulunduğu noktayı yakalayabilmesi, günde belirli bir saatinde, sadece 7 dakikalık bir sürede içinde fırlatılmasını gerekliliği kılıyordu. 12 Kasım günü saat 6:31'de, "pencere" adı verilen bu özel zaman diliminde gerçekleştirilen fırlatmanın ardından mekiğin, 4 gün boyunca küçük jet atışlarından kullanarak Mir'e 14.5 km'lik bir uzaklığa erişti. Son yaklaşma öncesi, uzay istasyonunda kenetli kalacak Kenetlenme Modülünü yük güverteinden çıkartılarak uygun konuma getirilecekti.

Kenetlenme Modülü'nün kenetlenme işlemesine başlamasından önce mürettebat, işlemler sırasında gerekmeli durumunda zaman kazanmak amacıyla, birkaç kez uzay yürüyüşü hazırlığı denemesi

gerçekleşirdi. Bu hazırlık, uçuş kabının iç basıncının  $370 \text{ gr/cm}^2$ 'ye düşürülmesi ile uzay elbisesi araç gereçinin standart kontrollerini kapsıyordu.

Uçuşun üçüncü gününde, Kenetlenme Modülü işlemleri, Atlantis'in mekanik kolumnun, birimi kavramasıyla başlar. Ardından modülün yük güvertesinde kalkış sırasında yolculuk boyunca yatay durmasını sağlayan bağlantılar açılır. Güverteden çıkarılan birim, mekanik kol yardımıyla uzay mekiğine dikey konuma getirilir. Bir sonraki aşamada, bu uçuşa ilk kez denenen Mekiğin Uzay Görüntüleme Sistemi (OSVS) kullanılarak, Atlantis üzerindeki Mekiğin Kenetlenme Sistemi ile Kenetlenme Modülü aynı doğrultuya getirilir. Bu yeni sistem, iki birim üzerinde de bulunan büyük noktasal işaretlenen konumlarının, sayısallaştırılmış televizyon kamerası görüntülerini aracılığıyla grafik ve sayısal olarak saptanmasına dayanır. Birleştirme sırasında



Araç Kenetlenme Sistemi'nin ortasına yerleştirilmiş bir kamera astronotlara rehberlik eder. Modül, kenetlenme halkasına ilk önce 10 cm, ardından 2 cm kala, iki aynı noktada durdurularak son kontroler yapılr. Bu sırada Atlantis'in tepki kontrol sistemi jetleri, kolumna ya da modülün beklenmedik bir hareketine yol açmaması için kapatılır. Son aşamada, mekiğin yönlendirme jetleri aşağı doğru kısa bir írme gücü uygular ve aracın modüle yanaşmasını sağlar, ardından da kenetlenme mekanizması devreye girer. Modüle basınç verildikten sonra sızdırılmazlık testleri gerçekleştirilir. Herhangi bir sorun olmadığına anlaşılmışının ardından mekanik kol modülden ayrılr ve uçuş durumuna kilitlenir. Bu son işlemler sırasında bir yandan da mekiğin, buluşma noktasına doğru olan yolculüğünün sonuna gelmektedir.

Uçuşun dördüncü günü, planlanan kenetlenme zamanından iki saat önce, Atlantis, Mir Uzay İstasyonu'nun 14.5 km altındaki bir noktaya ulaşırlar. Ardından mekanik kol uçuş durumunu terk edip kenetlenme pozisyonu alır. Bu pozisyon, kolumna ekleminde bulunan kamera yardımıyla, uçuş mürettebatının kenetlenmeyi yandan izleme-

simi olanaklı kılar. Aynı anda Atlantis ile Mir arasındaki telsiz bağlantısı da kurulur.

Bu uzaklıktan, artık Mir, Atlantis'in radar menziline girmiştir. Radar sistemi, uçuş mürettebatına uzaklığa ve yaklaşma hızına ilişkin gerekli bilgileri verir. Mekiğin, motorunu dört kez ardı ardına ateşleyerek ince ayarları yapar. Dünya'nın merkezi ile Mir'in ağırlık merkezinden geçtiği varsayılan sanal eksen doğrultusunda uzay istasyonuna yaklaşmakta olan mekiğin hızı, Dünya'nın yol açtığı mikroçekim gücü nedeniyle kendiliğinden azalma eğilimindedir. Böylece doğal güçler kullanılarak, normalde frenleme için kullanılan jetlerin Mir'in gövdesi üzerinde neden olduğu kırılılığe de engel olunmuştur.

Atlantis, Mir'e yaklaşıkka farklı lazer ayardıtan uzaklık ölçümü için devreye girer. Buluşmanın elle kumanda gerektiren kısmı, aradaki uzaklık 200 m'ye indiğinde başlar. Mekiğin kenetlenme mekanizmasının ortasında bulunan kamera doğrultunun tam olarak saptanmasında kullanılır. Uzaklık 60 m'ye düşüğünde, aynı anda kenetlenme yüksekliğini sağlamak için manevra yapmakta olan Mir'i beklemek amacıyla mekiğin hareketsiz hale getirilir. Rus uçuş mühendislerinden onay alan NASA uçuş mühendisleri gerekli bilgiyi mekiğe ularatr. 10 m uzaklıktan başlayarak bir gemiden diğerine doğrudan telsiz bağlantısı kullanılmaya başlanır. Bu sayede Mir'deki kozmonotlar ilk dokunma, yakalama ve kenetlenme sonrası hareketler hakkında mekiğe sürekli bilgi verirler. Bu hareketler, yayalar ve motorlardan oluşan kenetlenme biriminin içindeki bir düzenek yoluyla giderilir.

Iki gün kenetli kalan iki uzay aracı ayrılmaya hazır olduğunda, kenetlenme mekanizmasının yayları Atlantis'e hafif bir írme gücü uygulayarak ayrılmaya işlemini başlatır. Bu aynı zamanda önceden kesiştirilemeyecek bir etkiyi önlemek için, iki aracı da motorları susturulmuş ve araçların birbirinden ilk yayanmanın etkisiyle uzaklaşmaları beklenmiştir. Kenetlenme mekanizmalarının birbirinden tamamen ayrılmış olduğu 60 cm uzaklıktı, Atlantis'in motorları Low-Z modunda harekete geçer. Bu mod, mekiğin kuyruk ve burun kısmında bulunan dışa doğru bakan jetlerin ateslenmesini sağlar. 130 m uzaklığa erişildiğinde ise mekiğin, istasyonun çevresinde atacağı tur için motorlarını atesler. Mir'in fotoğraflarla görüntülenmesi amacıyla iki tur süren bu kısa yedanın ardından mekiğin dönüş yolculugu başlıyor.

<http://www.nasa.gov>  
Cevir: Kuyaş Ors